**회의록**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 회의일시 | 2022년 03월 11일 | 팀명 | 네발로 기어가 | 작성자 | 이선재 |
| 참석자 | 이선재, 홍형락, 장동현 | | | | |

|  |  |
| --- | --- |
| 회의안건 | 1. 어떻게 모듈 개발을 진행할 것인지  2. 군집주행 추가 고안 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 회의내용 | 내용 | 비고 |
| 자율주행 모듈 및 딥러닝에 대한 이해를 진행하기로 하였다. 모델은 자율주행에 대한 이해를 바탕으로 Kaggle, Github 그리고 wikidocs에서 참고하기로 하였다.  군집주행에 대한 논문을 찾아서 함께 스터디를 진행하기로 하였다.  하드웨어는 Turtlebot3로 선택하였다. |  |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 결정사항 | 내용 | 진행일정 |
| 딥러닝 스터디 | 03/11 ~ |
| 군집주행 논문 선택 | 03/11 ~ |
|  |  |
|  |  |

|  |  |
| --- | --- |
| 특이사항 | Edge computing 상용화가 아직 미흡하여 습득할 수 있는 정보 및 구현자료가 적음. |